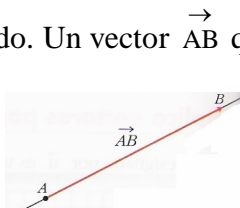


## VECTORES

### LOS VECTORES Y SUS OPERACIONES

#### DEFINICIÓN

Un **vector** es un segmento orientado. Un vector  $\vec{AB}$  queda determinado por dos puntos, **origen** A y **extremo** B.



**Elementos de un vector:**

- **Módulo** de un vector es la distancia entre A y B y se designa por el vector entre barras :  $|\vec{AB}|$
- **Dirección** del vector es la dirección de la recta en la que se encuentra el vector y la de todas sus paralelas.
- **Sentido** si va de A a B o de B a A.

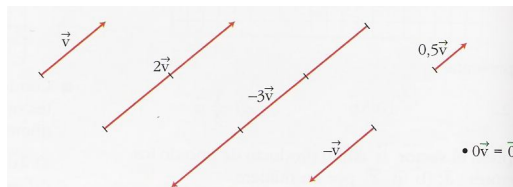
**Igualdad de vectores:** Dos vectores son iguales si tienen el mismo módulo, dirección y sentido. Todos ellos se llaman representantes de un único vector. Llamaremos representante canónico a aquel vector que tiene por origen el punto O.

**Notación:** Los vectores se representan por letras:  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$ ,  $\vec{w}$ , ... o bien mediante uno de sus representantes, designando su origen y su extremo con una flecha encima  $\vec{AB}$

#### PRODUCTO DE UN VECTOR POR UN NÚMERO

El producto de un número k por un vector  $\vec{v}$  es otro vector  $k\vec{v}$  que tiene:

- **Módulo:** igual al producto del módulo de  $\vec{v}$  por el valor absoluto de k :  $|k\vec{v}| = |k| \cdot |\vec{v}|$
- **Dirección:** la misma que la de  $\vec{v}$
- **Sentido:**
  - El de  $\vec{v}$  si  $k > 0$
  - El del opuesto de  $\vec{v}$  si  $k < 0$



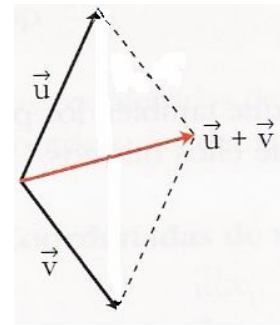
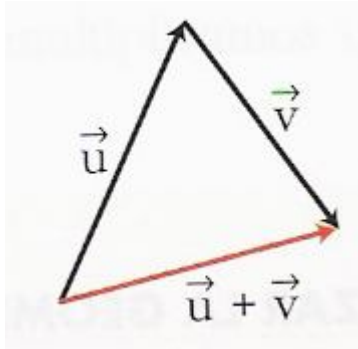
El producto  $0 \cdot \vec{v}$  es igual al **vector cero**:  $\vec{0}$ . Es un vector cuyo origen y extremo coinciden y, por tanto, su módulo es cero y carece de dirección y de sentido.

El vector  $-1 \cdot \vec{v}$  se designa por  $-\vec{v}$  y se llama **opuesto** de  $\vec{v}$

## SUMA DE DOS VECTORES

Dados dos vectores  $\vec{u}$  y  $\vec{v}$  para sumarlos gráficamente hay dos posibilidades:

- Se sitúa el origen del segundo vector sobre el extremo del primero y el vector suma es el vector que une el origen del primero con el extremo del segundo.
- Se sitúan los dos vectores con origen común. Se forma el paralelogramo que tiene por lados los dos vectores y la diagonal que parte del origen de los dos vectores es el vector suma.



## RESTA DE DOS VECTORES

Restar dos vectores es lo mismo que sumar al primer vector el opuesto del segundo.

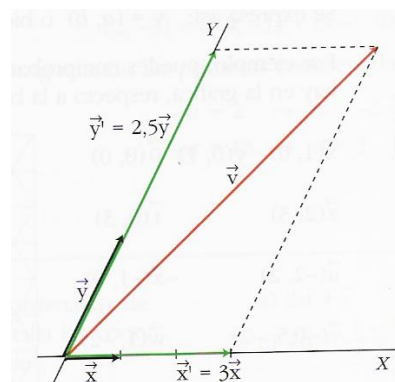
$$\vec{u} - \vec{v} = \vec{u} + (-\vec{v})$$

## COMBINACIÓN LINEAL DE VECTORES

Dados dos vectores,  $\vec{u}$  y  $\vec{v}$ , y dos números a y b, el vector  $a\vec{u} + b\vec{v}$  se dice que es una **combinación lineal** de  $\vec{u}$  y  $\vec{v}$ .

Notas:

- Cualquier vector se puede poner como combinación lineal de otros dos.
- Esta combinación lineal es única.



## COORDENADAS DE UN VECTOR. BASE

Dos vectores  $\vec{u}$  y  $\vec{v}$  con distintas dirección y no nulos forman una **base**, pues cualquier vector del plano se puede poner como combinación lineal de ellos.

Si los dos vectores de la base son perpendiculares entre si, se dice que forman una **base ortogonal**, y si además tienen módulo 1, se dice que forman una **base ortonormal**.

**Coordenadas de un vector respecto de una base:** Cualquier vector  $\vec{w}$  se puede poner como combinación lineal de los elementos de una base  $B(\vec{x}, \vec{y})$  de forma única:

$$\vec{w} = a \vec{x} + b \vec{y}$$

A los números (a,b) se les llama coordenadas de  $\vec{w}$  respecto de B.

Y se expresa así:  $\vec{w} = (a,b)$  ó  $\vec{w} (a,b)$

## OPERACIONES CON COORDENADAS

### SUMA DE DOS VECTORES

Las coordenadas del vector  $\vec{u} + \vec{v}$  se obtienen sumando las coordenadas de  $\mu$  con las de  $\nu$ :

$$\vec{u} + \vec{v} = (u_1, u_2) + (v_1, v_2) = (u_1 + v_1, u_2 + v_2)$$

### RESTA DE DOS VECTORES

Las coordenadas del vector  $\vec{u} - \vec{v}$  se obtienen restando las coordenadas de  $\mu$  con las de  $\nu$ :

$$\vec{u} - \vec{v} = (u_1, u_2) - (v_1, v_2) = (u_1 - v_1, u_2 - v_2)$$

### PRODUCTO DE UN VECTOR POR UN NÚMERO

Las coordenadas del vector  $k \vec{u}$  se obtienen multiplicando por k las coordenadas de  $\vec{u}$

$$k \vec{u} = k \cdot (u_1, u_2) = (ku_1, ku_2)$$

### COMBINACIÓN LINEAL DE VECTORES

$$a \vec{u} + b \vec{v} = a(u_1, u_2) + b(v_1, v_2) = (au_1 + bv_1, au_2 + bv_2)$$

## PRODUCTO ESCALAR DE VECTORES

### DEFINICIÓN

El producto escalar de dos vectores  $\vec{u}$  y  $\vec{v}$  es un número que resulta de multiplicar el módulo de cada uno de los vectores por el coseno del ángulo que forman y se designa por  $\vec{u} \cdot \vec{v}$  :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cdot \cos(\angle \vec{u}, \vec{v})$$

### PROPIEDADES

- El producto escalar del vector o por otro vector cualquiera es el número 0

$$\text{Si } \vec{u} = \vec{0} \text{ o } \vec{v} = \vec{0} \Rightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$$

- Si dos vectores son perpendiculares, entonces su producto escalar es cero:

$$\text{Si } \vec{u} \perp \vec{v} \Rightarrow \vec{u} \cdot \vec{v} = 0$$

- Si el producto escalar de dos vectores no nulos es cero, entonces son

perpendiculares:  $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$ , con  $\vec{u} \neq \vec{0}$ ,  $\vec{v} \neq \vec{0} \Rightarrow \vec{u} \perp \vec{v}$

- El producto escalar de dos vectores es igual al producto de uno de ellos por la proyección del otro sobre él, con signo + o – según si forman ángulo agudo o

obtuso. Por tanto, llamaremos proyección ortogonal de  $\vec{u}$  sobre  $\vec{v}$  :  $\vec{u}' = \frac{|\vec{u} \cdot \vec{v}|}{|\vec{v}|}$

- Propiedad conmutativa:  $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$

- Propiedad asociativa:  $a \cdot (\vec{u} \cdot \vec{v}) = (a \cdot \vec{u}) \cdot \vec{v}$

- Propiedad distributiva:  $\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}$

- Si  $B(\vec{x}, \vec{y})$  es una base ortogonal:  $\vec{x} \cdot \vec{y} = \vec{y} \cdot \vec{x} = 0$

- Si  $B(\vec{x}, \vec{y})$  es una base ortonormal :  $\vec{x} \cdot \vec{y} = \vec{y} \cdot \vec{x} = 0$ ,  $\vec{x} \cdot \vec{x} = 1$ ,  $\vec{y} \cdot \vec{y} = 1$

### EXPRESIÓN ANALÍTICA (en una base ortonormal)

Si las coordenadas de los vectores  $\vec{u}$  y  $\vec{v}$  respecto a una base ortonormal son  $\vec{u} = (u_1, u_2)$  y  $\vec{v} = (v_1, v_2)$ , entonces el producto escalar  $\vec{u} \cdot \vec{v}$  adopta la siguiente expresión:

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = u_1 \cdot v_1 + u_2 \cdot v_2$$

$$\begin{aligned} \text{Dem : } \vec{u} \cdot \vec{v} &= (u_1 \vec{x} + u_2 \vec{y}) \cdot (v_1 \vec{x} + v_2 \vec{y}) = u_1 \cdot v_1 \cdot \vec{x} \cdot \vec{x} + u_1 \cdot v_2 \cdot \vec{x} \cdot \vec{y} + u_2 \cdot v_1 \cdot \vec{y} \cdot \vec{x} \\ &+ u_2 \cdot v_2 \cdot \vec{y} \cdot \vec{y} = u_1 \cdot v_1 + u_2 \cdot v_2 \end{aligned}$$

### MÓDULO DE UN VECTOR (en una base ortonormal)

Expresión vectorial :  $\vec{v} \cdot \vec{v} = |\vec{v}| \cdot |\vec{v}| \cdot \cos(\angle \vec{v}, \vec{v}) = |\vec{v}|^2 \cdot \cos 0 = |\vec{v}|^2 \Rightarrow |\vec{v}| = \sqrt{\vec{v} \cdot \vec{v}}$

Expresión cartesiana :  $|\vec{v}| = \sqrt{v_1^2 + v_2^2}$

**ÁNGULO DE DOS VECTORES (en una base ortonormal)**

$$\text{Expresión vectorial: } \vec{u} \cdot \vec{v} = |\vec{u}| \cdot |\vec{v}| \cdot \cos(\vec{u}, \vec{v}) \Rightarrow \cos(\vec{u}, \vec{v}) = \frac{\vec{u} \cdot \vec{v}}{|\vec{u}| \cdot |\vec{v}|}$$

$$\text{Expresión analítica: } \cos(\vec{u}, \vec{v}) = \frac{u_1 \cdot v_1 + u_2 \cdot v_2}{\sqrt{u_1^2 + u_2^2} \cdot \sqrt{v_1^2 + v_2^2}}$$

**VECTOR ORTOGONAL A OTRO**

Un vector ortogonal a (a,b) es (-b,a) ó (b,-a) “Si cambian de orden y una de signo”.

**VECTOR UNITARIO**

Para convertir un vector en unitario, se divide cada una de las coordenadas por el

$$\text{módulo del vector: } \vec{u}(a,b) \Rightarrow \text{Vector unitario} \left( \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}}, \frac{b}{\sqrt{a^2 + b^2}} \right)$$

**ALGUNAS APLICACIONES DE LOS VECTORES****COORDENADAS DEL VECTOR QUE UNE DOS PUNTOS**

Las coordenadas del vector  $\vec{AB}$  se obtienen restándole a las coordenadas del extremo B las del origen A:  $\vec{AB} = (x_2, y_2) - (x_1, y_1) = (x_2 - x_1, y_2 - y_1)$

**CONDICIÓN PARA QUE TRES PUNTOS ESTÉN ALINEADOS**

Los puntos A(x<sub>1</sub>,y<sub>1</sub>), B(x<sub>2</sub>,y<sub>2</sub>), C(x<sub>3</sub>,y<sub>3</sub>) están alineados siempre que los vectores AB y BC tengan la misma dirección. Esto ocurre cuando sus coordenadas son proporcionales:

$$\frac{x_2 - x_1}{x_3 - x_2} = \frac{y_2 - y_1}{y_3 - y_2}$$

**PUNTO MEDIO DE UN SEGMENTO**

Las coordenadas del punto medio, M, de un segmento de extremos A(x<sub>1</sub>,y<sub>1</sub>), B(x<sub>2</sub>,y<sub>2</sub>)

$$\text{son: } M \left( \frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2} \right)$$

**SIMÉTRICO DE UN PUNTO RESPECTO DE OTRO**

Para calcular el simétrico A' del punto A respecto del punto B, solo hay que tener en cuenta que el punto B es el punto medio entre A y A'.